

UPPAAL: <http://www.uppaal.org/>

Language Reference:

<http://www.uppaal.com/index.php?sida=217&rubrik=101>

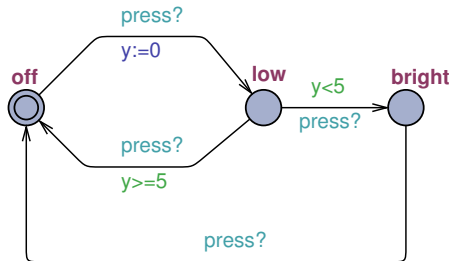
I sistemi sono modellati come reti di timed automata, con l'aggiunta di

- variabili
- tipi di dati strutturati (array, record, ...)
- broadcast channels
- .....

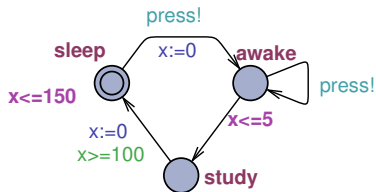
Il **linguaggio di specifica** per le proprietà da verificare è un sottoinsieme di **CTL** (Computational Tree Logic).

# Esempio

Lamp



User



**Declarations:** chan press;

**lamp Declarations:** clock y;

**user Declarations:** clock x;

**System declarations:** system lamp, user;

# Formato dei file: XML, XTA

## lamp.xta

```
// Place global declarations here.
chan press;

process lamp() {
  clock y;
  state
    bright, low, off;
  init off;
  trans
    bright -> off { sync press?; },
    low -> bright { guard y<5; sync press?; },
    low -> off { guard y>=5; sync press?; },
    off -> low { sync press?; assign y:=0; };
}

process user() { ..... }
```

```
system lamp, user;
```

## lamp.q

```
/* ogni run del sistema ha almeno uno stato in cui  
   il processo lamp e' nello stato low */
```

**A<> lamp.low**

```
/* esiste una run con uno stato in cui il processo lamp  
   e' nello stato bright */
```

**E<> lamp.bright**

```
/* ogni run e' deadlock-free */
```

**A[] not deadlock**

```
/* ogni run ha almeno uno stato in cui il processo lamp  
   e' nello stato bright */
```

**A<> lamp.bright**

# Computation Tree Logic (CTL)

Il linguaggio usato da UPPAAL per le queries è una forma semplificata di CTL.

**CTL** appartiene alla famiglia delle **branching time logics**.

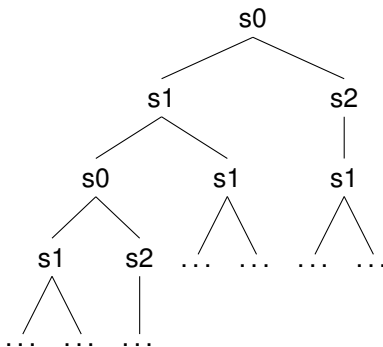
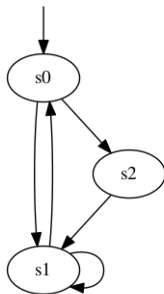
Descrive proprietà di un **computation tree**

Operatori temporali in CTL: combinazione di un quantificatore (su path) con un operatore di LTL (relativo al path)

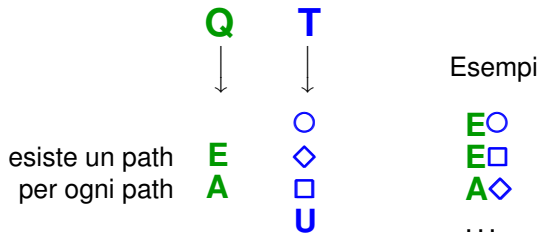
# Computation tree

Dato un sistema di transizioni  $\mathcal{T} = \langle S, \longrightarrow, s_0 \rangle$ , l'albero di computazione di  $\mathcal{T}$  è l'**unfolding** di  $\mathcal{T}$ : albero (finito o infinito) in cui:

- ogni nodo è etichettato da un elemento di  $S$
- la radice è etichettata da  $s_0$
- per ogni nodo  $n$ : se  $n$  è etichettato da  $s$  e  $s \longrightarrow s'$ , allora esiste un figlio di  $n$  etichettato da  $s'$



# Operatori temporali in CTL



**Path**: sequenza **massimale** di stati

- **State formulae**, che descrivono singoli stati.
- **Path formulae**, che quantificano sulle run (path) del modello

Una state formula è un'espressione che viene valutata in uno stato

$x > 3$      $y == 2$      $x \leq 3$  and  $y == 52$      $x \leq 3$  imply  $y == 5$

Inoltre:

- se  $P$  è un processo e  $l$  una locazione di  $P$ :  
 $P.l$  = il TA identificato dal processo  $P$  è nella locazione  $l$
- **deadlock** è vera in ogni stato di deadlock della rete (nessuna transizione abilitata)



# Path formulae

Operatori utilizzati in UPPAAL ( $F$  e  $G$  sono state formulae)

- $A\Box F$ : per ogni path  $P$  e per ogni stato  $s$  di  $P$ ,  $s \models F$  (safety)

$$A [] F$$

- $A\Diamond F$ : per ogni path  $P$  esiste uno stato  $s$  di  $P$  tale che  $s \models F$  (liveness)

$$A \langle \rangle F$$

- $E\Box F$ : esiste un path  $P$  tale che per ogni stato  $s$  di  $P$ ,  $s \models F$  (safety)

$$E [] F$$

- $E\Diamond F$ : esistono un path  $P$  e uno stato  $s$  di  $P$  tali che  $s \models F$  (reachability)

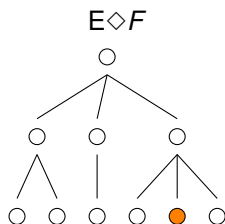
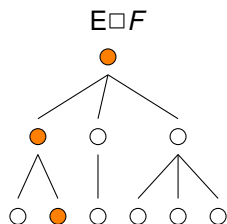
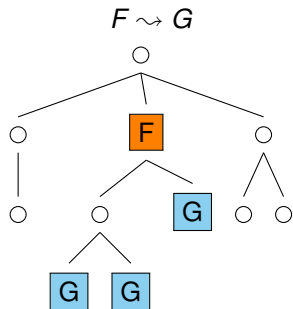
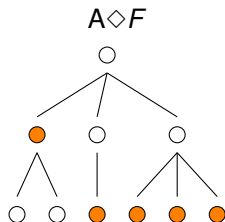
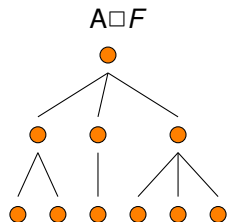
$$E \langle \rangle F$$

- $F \rightsquigarrow G$ : per ogni path  $P$  e per ogni stato  $s$  di  $P$ , se  $s \models F$  allora ogni path che inizia da  $s$  ha uno stato  $s'$  tale che  $s' \models G$  (liveness)

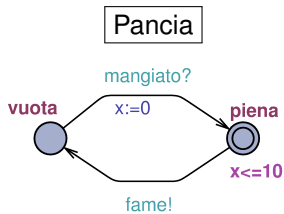
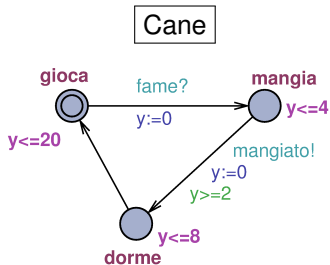
$$F \dashrightarrow G$$

$$A\Box(F \rightarrow A\Diamond G)$$

# Intuitivamente...

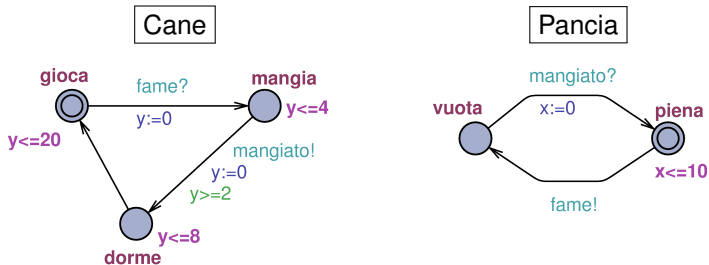


# Esempio: la pancia del cane



In ogni esecuzione esiste almeno uno stato in cui il cane mangia:

# Esempio: la pancia del cane

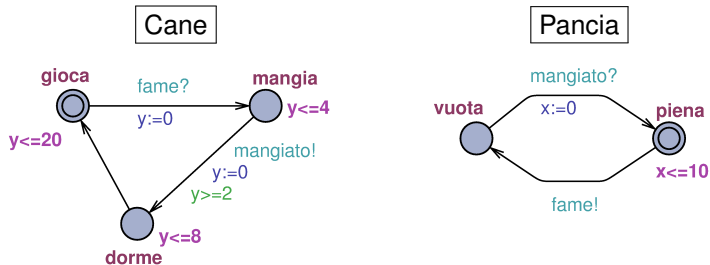


In ogni esecuzione esiste almeno uno stato in cui il cane mangia:

$$A \diamond \text{cane.mangia}$$

In ogni esecuzione, nel futuro di ciascuno stato in cui il cane mangia c'è uno stato in cui il cane dorme:

# Esempio: la pancia del cane



In ogni esecuzione esiste almeno uno stato in cui il cane mangia:

$$A \diamond \text{cane.mangia}$$

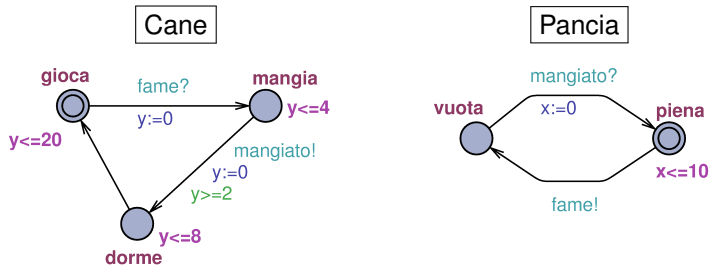
In ogni esecuzione, nel futuro di ciascuno stato in cui il cane mangia c'è uno stato in cui il cane dorme:

$$\text{cane.mangia} \rightsquigarrow \text{cane.dorme}$$

Ogni esecuzione è deadlock-free:  $A \square \neg \text{deadlock}$

Esiste un'esecuzione con uno stato in cui il cane gioca e la pancia è vuota:

# Esempio: la pancia del cane



In ogni esecuzione esiste almeno uno stato in cui il cane mangia:

$$A \diamond \text{cane.mangia}$$

In ogni esecuzione, nel futuro di ciascuno stato in cui il cane mangia c'è uno stato in cui il cane dorme:

$$\text{cane.mangia} \rightsquigarrow \text{cane.dorme}$$

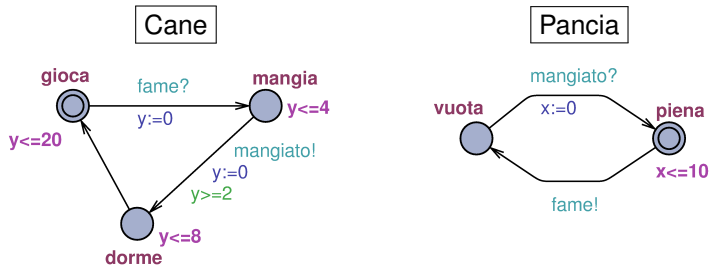
Ogni esecuzione è deadlock-free:  $A \square \neg \text{deadlock}$

Esiste un'esecuzione con uno stato in cui il cane gioca e la pancia è vuota:

$$E \diamond (\text{cane.gioca} \wedge \text{pancia.vuota})$$

Esiste almeno un'esecuzione in cui il cane gioca sempre:

# Esempio: la pancia del cane



In ogni esecuzione esiste almeno uno stato in cui il cane mangia:

$$A \diamond \text{cane.mangia}$$

In ogni esecuzione, nel futuro di ciascuno stato in cui il cane mangia c'è uno stato in cui il cane dorme:

$$\text{cane.mangia} \rightsquigarrow \text{cane.dorme}$$

Ogni esecuzione è deadlock-free:  $A \square \neg \text{deadlock}$

Esiste un'esecuzione con uno stato in cui il cane gioca e la pancia è vuota:

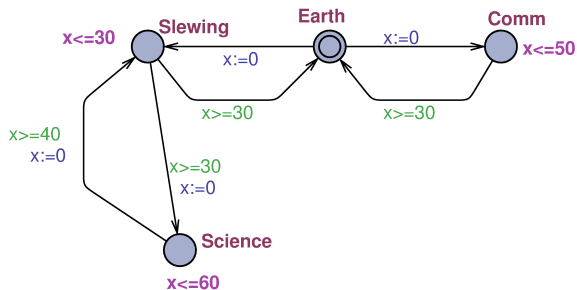
$$E \diamond (\text{cane.gioca} \wedge \text{pancia.vuota})$$

Esiste almeno un'esecuzione in cui il cane gioca sempre:

$$E \square \text{cane.gioca}$$

# Il satellite

( $x$ : variabile locale al processo)

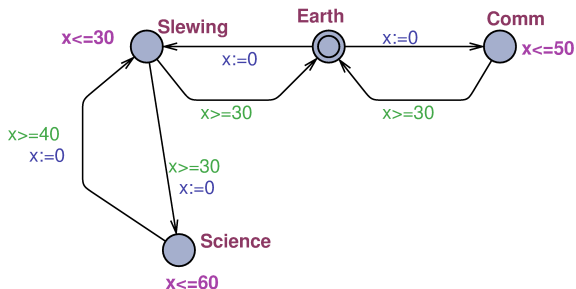


$A \square (\text{satellite.Science} \rightarrow \text{satellite.x} \leq 60)$



# Il satellite

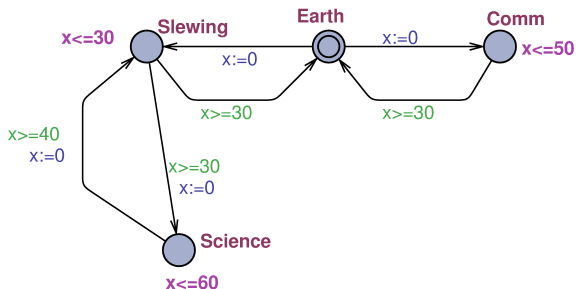
( $x$ : variabile locale al processo)



$A \square (\text{satellite.Science} \rightarrow \text{satellite.x} \leq 60)$  property is satisfied  
 $E \diamond \text{satellite.Comm}$

# Il satellite

( $x$ : variabile locale al processo)



$A \square (\text{satellite.Science} \rightarrow \text{satellite.x} \leq 60)$

$E \diamond \text{satellite.Comm}$

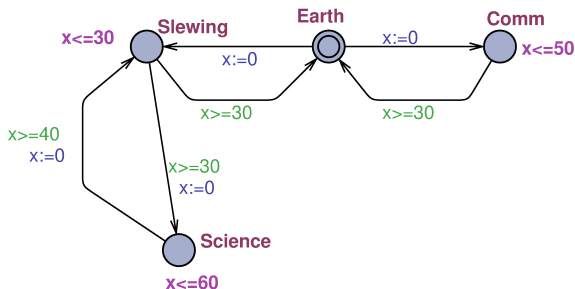
$A \diamond \text{satellite.Comm}$

property is satisfied

property is satisfied

# II satellite

( $x$ : variabile locale al processo)



$A \square (\text{satellite.Science} \rightarrow \text{satellite.x} \leq 60)$

$E \diamond \text{satellite.Comm}$

$A \diamond \text{satellite.Comm}$

$A \square \text{not deadlock}$

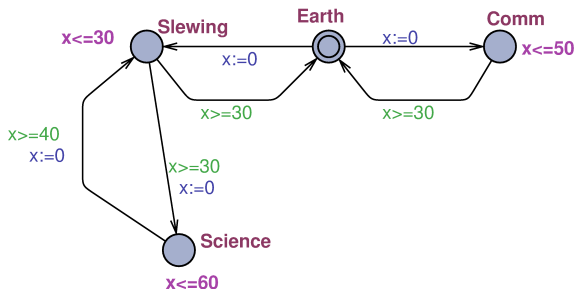
property is satisfied

property is satisfied

property is not satisfied

# Il satellite

( $x$ : variabile locale al processo)



$A \square (\text{satellite.Science} \rightarrow \text{satellite}.x \leq 60)$

$E \diamond \text{satellite.Comm}$

$A \diamond \text{satellite.Comm}$

$A \square \text{not deadlock}$

$\text{satellite.Science} \rightsquigarrow \text{satellite.Comm}$

property is satisfied

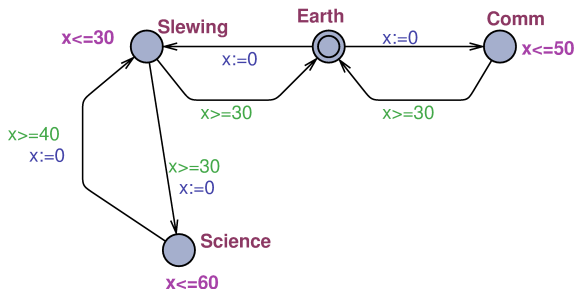
property is satisfied

property is not satisfied

property is satisfied

# Il satellite

( $x$ : variabile locale al processo)



$A \square (\text{satellite.Science} \rightarrow \text{satellite}.x \leq 60)$

$E \diamond \text{satellite.Comm}$

$A \diamond \text{satellite.Comm}$

$A \square \text{not deadlock}$

$\text{satellite.Science} \rightsquigarrow \text{satellite.Comm}$

property is satisfied

property is satisfied

property is not satisfied

property is satisfied

property is not satisfied

Terminare gli esercizi proposti, considerando questa volta anche le richieste relative alla formulazione delle queries.

<http://cialdea.dia.uniroma3.it/teaching/logica/slides/3-verifica/esercizi.pdf>